

## Esame scritto di Geometria 2

UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI TRENTO

CORSO DI LAUREA IN MATEMATICA

A.A. 2013/2014

Settembre 2014

### Esercizio 1

Sia  $\mathbb{P}^3$  lo spazio proiettivo reale tridimensionale dotato del riferimento proiettivo standard di coordinate omogenee  $[x_0, x_1, x_2, x_3]$ . Si consideri il piano  $\pi : x_0 + x_1 - 2x_2 = 0$ , le rette proiettive di equazioni

$$r : x_3 - 2x_0 - x_1 = x_3 + x_0 + 2x_1 - x_2 = 0 \quad s : x_2 - 3x_0 - 3x_1 = x_1 + x_0 = 0$$

e il punto  $P = [2, 0, 1, 9]$ .

- 1) Ricavare la posizione reciproca di  $r$  e  $s$ , di  $\pi$  e  $r$  e di  $\pi$  e  $s$  e le dimensioni degli spazi proiettivi  $L(r, s)$ ,  $L(\pi, r)$ ,  $L(\pi, s)$  e  $L(\pi, P)$ .
- 2) Scrivere delle equazioni cartesiane per lo spazio  $L(r, s)$ .
- 3) Dire per quali valori di  $k$  le quadriche definite da

$$\mathcal{Q} : -28(3x_0 - x_1 - 2x_2)^2 + 4\pi(-3x_0 - x_3)^2 - 156(2x_1)^2 = 0$$

e

$$\mathcal{Q}_k : 5x_0^2 + 4k^2x_1^2 + 3(k-1)x_2^2 + x_3^2 + 4x_1x_3 = 0$$

sono proiettivamente equivalenti.

### Esercizio 2

Sia  $\mathbb{E}^2$  il piano euclideo dotato di un riferimento cartesiano ortonormale di coordinate  $(x, y)$ . Si consideri, al variare di  $k$ , la conica  $\mathcal{C}_k$  di equazione:

$$\mathcal{C}_k : 2kx^2 - 8xy + (2k-4)x + 2ky^2 + (2k-4)y = 2.$$

- 1) Per quali valori di  $k$  la conica è degenere?
- 2) Per i valori di  $k$  per cui la conica è non degenere, classificare  $\mathcal{C}_k$ ;
- 3) Scrivere un'isometria diretta che mandi  $\mathcal{C}_3$  nella sua forma canonica;
- 4) Ci sono valori di  $k$  per cui  $\mathcal{C}_k$  è isometrica a una circonferenza?

### Esercizio 3

Si consideri l'insieme  $X := [0, 1) \cup \{2, 3\}$ . Detto  $\mathcal{B} := \{(a, b) : 0 \leq a < b < 1\}$  si considerino le topologie  $\tau_1$  e  $\tau_2$  generate rispettivamente dalle basi

$$\mathcal{B}_1 := \mathcal{B} \cup \{(a, 1) \cup C : a \in [0, 1) \text{ e } C \in \{\{2\}, \{2, 3\}\}\} \cup \{X\}$$

e

$$\mathcal{B}_2 := \mathcal{B} \cup \{(a, 1) \cup C : a \in [0, 1) \text{ e } C \in \{\{2\}, \{3\}, \{2, 3\}\}\} \cup \{X\}.$$

Sia  $\tau_e$  la topologia indotta su  $X$  dalla topologia euclidea su  $\mathbb{R}$ .

- 1) Dire se  $X$  è  $T_0, T_1$  o  $T_2$  se munito della topologia  $\tau_e$ . Fare lo stesso per  $\tau_2$ .
- 2) Considerare la mappa  $f : [-1, 1] \rightarrow X$  definita da

$$f(x) = \begin{cases} |x| & \text{se } |x| < 1 \\ 2 & \text{se } x = -1 \\ 3 & \text{se } x = 1 \end{cases}$$

Se  $[-1, 1]$  è munito della topologia euclidea e su  $X$  si considera la topologia  $\tau_e$ ,  $f$  è continua? Con  $\tau_1$ ?

- 3) Dire se  $X$  è compatto e connesso per archi se munito della topologia  $\tau_e$ . Fare lo stesso per  $\tau_1$ .

### Esercizio 4

Sia  $X = \mathbb{R}^2$  e si consideri la funzione  $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$  tale che, se  $\underline{x}_1, \underline{x}_2 \in \mathbb{R}^2$  sono sulla stessa semiretta per l'origine  $O$  allora  $d(\underline{x}_1, \underline{x}_2) = \|\underline{x}_1 - \underline{x}_2\|$  mentre in caso contrario  $d(\underline{x}_1, \underline{x}_2) = \|\underline{x}_1\| + \|\underline{x}_2\|$ .

- 1) Dimostrare che  $(X, d)$  è uno spazio metrico e che su ogni retta per l'origine la distanza indotta è quella euclidea.
- 2) Rappresentare graficamente le palle aperte di centro l'origine e  $(1, 0)$  al variare del raggio.
- 3) Si consideri la successione  $(\underline{x}_n)_{n \in \mathbb{N}}$  con  $\underline{x}_n = (2 \cos(2\pi/n), 2 \sin(2\pi/n))$ . Si dica se  $(\underline{x}_n)$  ha limite in  $(X, d)$  e se è di Cauchy.
- 4) Chiamando  $\tau$  la topologia definita dalla metrica, dire se  $(X, \tau)$  è  $T_2$  o compatto. Dimostrare che  $(X, \tau)$  è connesso per archi. *Suggerimento: Utilizzare quanto dimostrato nel punto 1.*

### Soluzione dell'esercizio 1

Possiamo semplificare le equazioni di  $s$  ottenendo  $x_2 = x_1 + x_0 = 0$ . La posizione reciproca di  $r$  e  $s$  si ottiene controllando, ad esempio, la dimensione dell'intersezione tra  $r$  ed  $s$ . Questa si può dedurre dal determinante della matrice

$$A = \begin{bmatrix} -2 & -2 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

o, in modo equivalente, provando a risolvere il sistema  $A\underline{x} = 0$ . La soluzione del sistema, in forma parametrica, è

$$\underline{x} = (a, -a, 0, a) \quad a \in \mathbb{R}$$

che corrisponde quindi a uno spazio proiettivo di dimensione 0, cioè un punto (per la precisione il punto  $[1, -1, 0, 1]$ ). Questo implica che  $r$  ed  $s$  sono rette incidenti.

Per stabilire la posizione reciproca di  $\pi$  e  $r$  e di  $\pi$  e  $s$  basta calcolare i ranghi delle matrici

$$B = \begin{bmatrix} -2 & -2 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -2 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

che sono rispettivamente 3 e 2. Questo vuol dire che  $\pi$  ed  $r$  sono incidenti senza che  $r$  sia contenuta in  $\pi$  mentre  $s$  è contenuta in  $\pi$ . Si vede anche facilmente che  $P \in \pi$ . Da queste informazioni e dalla formula di Grassmann deduciamo

$$\text{Dim}(L(r, s)) = 1 + 1 - 0 = 2$$

$$\text{Dim}(L(\pi, r)) = 2 + 1 - 0 = 3$$

$$\text{Dim}(L(\pi, s)) = 2 + 1 - 1 = 2$$

$$\text{Dim}(L(\pi, P)) = 2 + 0 - 0 = 2.$$

Un punto che appartiene a  $s$  ma non ad  $r$  è, ad esempio,  $Q = [1, -1, 0, 0]$ . Per determinare l'equazione cartesiana del piano  $L(r, s)$  possiamo considerare il fascio di piani contenenti  $r$

$$\lambda(x_3 - 2x_0 - x_1) + \mu(x_3 + x_0 + 2x_1 - x_2) = 0$$

e imporre il passaggio per il punto  $Q$ . Otteniamo  $\lambda(-2 + 1) + \mu(1 - 2) = 0$  da cui ricaviamo

$$L(r, s) : 3x_0 + 3x_1 - x_2 = 0.$$

La matrice associata alla quadrica  $\mathcal{Q}_k$  è

$$M_k = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4k^2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 3(k-1) & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

che ha come polinomio caratteristico

$$\chi(\lambda) = (\lambda - 5)(\lambda - 3(k - 1))[\lambda^2 - (4k^2 + 1)\lambda + (4k^2 - 4)].$$

L'ultimo fattore è il polinomio caratteristico della matrice

$$\begin{bmatrix} 4k^2 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$$

che ha determinante  $4k^2 - 4$  e traccia  $4k^2 + 1$ . La quadrica  $\mathcal{Q}$  è degenere e ha equazione canonica  $x_0^2 + x_1^2 - x_2^2 = 0$ . Se le quadriche  $\mathcal{Q}_k$  e  $\mathcal{Q}$  sono proiettivamente equivalenti si ha che esattamente uno degli autovalori di  $M_k$  deve essere nullo. Questo avviene se e solo se  $k = -1$  (la quadrica  $\mathcal{Q}_k$  è degenere per  $k = \pm 1$ ). Per questo valore di  $k$  gli autovalori sono:  $5, 5, -6, 0$ . Abbiamo quindi che  $M_{-1}$  ha segnatura  $(2, 1)$  da cui deduciamo che  $\mathcal{Q}_k$  e  $\mathcal{Q}$  sono proiettivamente equivalenti se e solo se  $k = -1$ .

### Soluzione dell'esercizio 2

La conica  $\mathcal{C}_k$ , nelle coordinate  $(x, y)$ , ha come matrice associata

$$A_k := \left[ \begin{array}{c|cc} -2 & k-2 & k-2 \\ \hline k-2 & 2k & -4 \\ k-2 & -4 & 2k \end{array} \right].$$

La matrice  $B_k$  dei termini quadratici ha determinante  $4k^2 - 16 = 4(k-2)(k+2)$ . Calcoliamo il determinante di  $A_k$ :

$$\begin{aligned} \text{Det}(A_k) &= \\ &= -2 \text{Det}(B_k) - (k-2)^2(2k+4) + (k-2)^2(-4-2k) = \\ &= -8(k-2)(k+2) - 4(k-2)^2(k+2) = -4(k-2)(k+2)(2+k-2) = \\ &= -4k(k-2)(k+2) \end{aligned}$$

La conica è degenere se e solo se  $\text{Det}(A_k) = 0$  e quindi se e solo se  $k \in \{0, \pm 2\}$ .

Abbiamo i seguenti casi:

$k < -2$  Ellisse non degenere;

$-2 < k < 2, k \neq 0$  Iperbole non degenere;

$k > 2$  Ellisse non degenere;

$k \in \{0, \pm 2\}$  Conica degenere;

Gli autovalori di  $B_k$  sono le radici del polinomio caratteristico

$$p_{B_k}(\lambda) = \lambda^2 - 4k\lambda + 4k^2 - 16$$

il cui discriminante è  $16k^2 - 16k^2 + 64 = 64 \neq 0$ . Questo vuol dire che, indipendentemente da  $k$ , gli autovalori di  $B_k$  saranno sempre distinti. Questo basta per concludere che per nessun  $k \in \mathbb{R}$ ,  $\mathcal{C}_k$  è una circonferenza<sup>1</sup>.

Poniamo  $k = 3$ . Gli autovalori di  $B_3$  sono 2 e 10 Due autovettori indipendenti sono

$$v_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad v_{10} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

<sup>1</sup>Si poteva anche notare che il coefficiente di  $xy$  non dipende da  $k$  e non è nullo.

quindi possiamo considerare la matrice ortogonale speciale

$$M = \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Se cambiamo coordinate ruotando il sistema di riferimento utilizzando la rotazione  $R$  specificata da  $M$  possiamo passare dalle coordinate  $(x, y)$  alle coordinate  $(x_1, y_1)$  tramite le equazioni

$$\begin{cases} x_1 = \frac{\sqrt{2}}{2}(x + y) \\ y_1 = \frac{\sqrt{2}}{2}(-x + y) \end{cases}$$

L'espressione della conica  $\mathcal{C}_0$  nelle nuove coordinate è

$$\begin{aligned} 0 &= 6x^2 - 8xy + 6y^2 + 2x + 2y - 2 = \\ &= 6\frac{1}{2}(x_1 - y_1)^2 + 6\frac{1}{2}(x_1 + y_1)^2 - \frac{8}{2}(x_1^2 - y_1^2) + \frac{2\sqrt{2}}{2}(x_1 - y_1) + \frac{2\sqrt{2}}{2}(x_1 + y_1) - 2 = \\ &= \frac{1}{2}(12x_1^2 + 12y_1^2 - 8x_1^2 + 8y_1^2) + 2\sqrt{2}x_1 - 2 = \\ &= 2x_1^2 + 10y_1^2 + 2\sqrt{2}x_1 - 2 = 2\left(x_1^2 + 2\frac{\sqrt{2}}{2}x_1 + \frac{1}{2} - \frac{1}{2}\right) + 10y_1^2 - 2 \\ &= 2\left(x_1 + \frac{\sqrt{2}}{2}\right)^2 + 10y_1^2 - 3 \end{aligned}$$

Dall'ultima scrittura si vede che se applichiamo alla conica trasformata la traslazione

$$T : \begin{cases} x_2 = x_1 + \frac{\sqrt{2}}{2} \\ y_2 = y_1 \end{cases}$$

l'abbiamo ridotta a forma canonica:  $\frac{2}{3}x_2^2 + \frac{10}{3}y_2^2 = 1$ . L'isometria diretta richiesta è quella che permette di passare dalle coordinate  $(x, y)$  alle coordinate  $(x_2, y_2)$  e si ottiene componendo  $R^{-1}$  e  $T$ :

$$S = T \circ R^{-1} : \begin{cases} x_2 = x_1 - \frac{\sqrt{2}}{2} = \frac{\sqrt{2}}{2}(x + y + 1) \\ y_2 = y_1 = \frac{\sqrt{2}}{2}(-x + y) \end{cases}$$

### Soluzione dell'esercizio 3

Lo spazio topologico  $(X, \tau_e)$  è un sottospazio topologico di  $(\mathbb{R}, \tau_e)$  e di conseguenza è  $T_0, T_1$  e  $T_2$ . Inoltre, non essendo chiuso, non è compatto. Intendendo  $f$  come applicazione in  $X$  munito della topologia euclidea è facile vedere che non è continua: abbiamo ad esempio  $f^{-1}(\{3\}) = \{1\}$  e quindi la controimmagine di un aperto in  $X$  non è aperta in  $[-1, 1]$ . Infine, siccome  $\{2, 3\}$  e  $[0, 1)$  sono due aperti in  $(X, \tau_e)$ , abbiamo che  $X$  non è connesso (e quindi non è connesso per archi).

Mostriamo che  $(X, \tau_2)$  non è  $T_1$  (e quindi nemmeno  $T_2$ ). Preso un qualsiasi punto  $x \neq 0$  non esistono intorni di  $0$  che non contengono  $x$ : si ha infatti che l'unico aperto contenente  $0$  è tutto lo spazio. Questo basta per concludere che  $(X, \tau_2)$  non è  $T_1$ . Mostriamo ora che  $X$  è  $T_0$ . Siano  $x$  e  $y$  due punti distinti. Supponiamo, per semplicità,  $0 \leq x < y$ . Se  $x = 0$  non esistono intorni aperti di  $x$  che non contengono  $y$  ma riusciamo a trovare un intorno  $U$  di  $y$  che non contiene  $0$ . Ad esempio, se  $y < 1$ , possiamo porre  $U = (y/2, 1) \cup \{2, 3\}$  mentre, se  $y = 2$  o  $y = 3$ , possiamo prendere come considerare  $U = (1/2, 1) \cup \{y\}$ . Se

invece  $0 < x < 1$  si procede similmente considerando rispettivamente un intorno del tipo  $U = ((x+y)/2, 1)$  se  $y < 1$  o  $U = ((x+1)/2, 1) \cup \{y\}$  se  $y = 2$  o  $y = 3$ . Infine, è chiaro che, se  $x = 2$  e  $y = 3$ , non solo esiste un intorno del primo che non contiene il secondo ma vale anche il viceversa (ad esempio gli intorni  $(0, 1) \cup \{2\}$  e  $(0, 1) \cup \{3\}$ ). Con questo si conclude che  $(X, \tau_2)$  è uno spazio  $T_0$ .

Notiamo preventivamente che, utilizzando la topologia  $\tau_1$ , ogni intorno di 2 (lo stesso vale per gli intorni di 3) contengono un intervallo del tipo  $(a, 1)$ . Se  $U$  è un aperto di  $(X, \tau_1)$  che è contenuto in  $[0, 1)$  allora  $f^{-1}(U)$  è aperto in  $[-1, 1]$  poichè  $f|_{(-1,1)} : (-1, 1) \rightarrow [0, 1)$  è continua. Se  $2 \in U$  allora  $U = V \cup ((a, 1) \cup \{2, 3\})$  oppure  $U = V \cup ((a, 1) \cup \{2\})$  con  $V \subset [0, 1)$ . Nel primo caso abbiamo

$$f^{-1}(U) = f^{-1}(V) \cup [-1, -a) \cup (a, 1]$$

mentre nel secondo

$$f^{-1}(U) = f^{-1}(V) \cup [-1, -a) \cup (a, 1).$$

In entrambi i casi quindi la controimmagine di  $U$  è un insieme aperto:  $f$  è continua.

Sia  $\mathcal{U}$  un ricoprimento aperto di  $(X, \tau_1)$ . L'unico aperto che contiene 0 è  $X$  stesso quindi uno degli insiemi del ricoprimento è  $X$ . Di conseguenza un sottoricoprimento finito è  $\{X\}$  e  $(X, \tau_1)$  è compatto.

Mostriamo che  $(X, \tau_1)$  è connesso per archi (e quindi connesso). Un arco continuo che collega 0 a  $P := \{a\}$  con  $a \in (0, 1)$  è  $\gamma(t) = at$ . Ci basta ricavare due archi continui che colleghino 0 rispettivamente a 2 e a 3. Si considerino le applicazioni  $\sigma_i : [0, 1] \rightarrow [-1, 1]$  con

$$\sigma_1(t) := -t \quad \text{e} \quad \sigma_2(t) := t.$$

Se su  $[0, 1]$  e  $[-1, 1]$  mettiamo la topologia euclidea queste sono funzioni continue. Due archi che soddisfano le richieste sono

$$\gamma_1 = f \circ \sigma_1 \quad \text{e} \quad \gamma_2 = f \circ \sigma_2$$

infatti hanno come punto iniziale 0 e come punto finale rispettivamente 2 e 3 e sono continui perchè sono composizione di funzioni continue.

#### Soluzione dell'esercizio 4

L'annullamento e la simmetria sono ovvie dalla definizione. Bisogna dimostrare la disuguaglianza triangolare. Se i tre punti sono sulla stessa semiretta per l'origine la funzione  $d$  coincide con la distanza euclidea ristretta ai punti della semiretta (segue dalla definizione di  $d$ ) e quindi la disuguaglianza triangolare è valida. Se tutti e tre i punti sono su semirette diverse si ha

$$d(\underline{x}, \underline{z}) = d(\underline{x}, O) + d(\underline{z}, O) \leq d(\underline{x}, O) + d(\underline{z}, O) + d(\underline{y}, O) + d(\underline{y}, O) = d(\underline{x}, \underline{y}) + d(\underline{y}, \underline{z}).$$

I casi rimanenti si analizzano nello stesso modo.

La palla aperta  $B_r(O)$  di centro l'origine e raggio  $r$  coincide con la palla aperta di raggio  $r$  della topologia euclidea. La forma della palla aperta di centro  $P = (1, 0)$  dipende dal raggio  $r$ . Se  $r \leq 1$ ,  $B_r(P)$  coincide con un intervallo ampio  $2r$  (rispetto alla distanza euclidea) tracciato sulla semiretta per  $O$  e  $P$ . Se  $r > 1$  invece  $B_r(P)$  è l'unione dell'intervallo sulla semiretta per  $O$  e  $P$  che va dall'origine al punto  $(1+r, 0)$  e della palla  $B_{r-1}(O)$ .

Dimostriamo che la successione  $(\underline{x}_n)_{n \in \mathbb{N}}$  non è di Cauchy (e quindi non può avere limite). Supponiamo per assurdo che sia di Cauchy. Sia  $N \in \mathbb{N}$  tale che, per ogni  $n, m > N$  si ha

$d(\underline{x}_n, \underline{x}_m) < 1/2$ . Per  $n \neq m$  si ha che  $\underline{x}_n$  e  $\underline{x}_m$  sono su due semirette per l'origine diverse quindi

$$1/2 > d(\underline{x}_n, \underline{x}_m) = |\underline{x}_n| + |\underline{x}_m| = 2 + 2 = 4$$

poichè sono tutti punti sulla circonferenza (euclidea) di centro  $O$  e raggio 2. Di conseguenza la successione non è di Cauchy e non può avere limite in  $(X, d)$ .

Essendo  $(X, \tau)$  uno spazio topologico metrizzabile si ha che è  $T_2$ . Non è compatto infatti la collezione di palle aperte

$$\{B_n(O)\}_{n \in \mathbb{N}}$$

è un ricoprimento aperto che non ammette sottoricoprimenti finiti. Siccome su ogni retta la distanza indotta è quella euclidea abbiamo che la topologia indotta su ogni semiretta è quella euclidea. Questo vuol dire che siamo in grado di scrivere un arco continuo da qualsiasi punto  $\underline{x}$  dello spazio che termina in  $O$  il cui supporto è contenuto in una semiretta:  $\gamma_x(t) := (1-t)\underline{x}$  è un'applicazione continua da  $[0, 1]$  in  $X$  tale che  $\gamma_x(0) = \underline{x}$  e  $\gamma_x(1) = O$ . Questo basta per mostrare che  $(X, \tau)$  è connesso per archi.